Форма 2.3

СПИСОК НАУЧНЫХ ТРУДОВ И ИЗОБРЕТЕНИЙ
Камал Азиз Нутпулла-оглы
8D07117- «Робототехнические системы»
Разработка и исследование подвесного тросового параллельного робота

№ п/п	Название трудов	Рукопись или печатные	Наименование издательства, журнала (№, год), № авторского свидетельства	Кол-во печатных листов или стр.	Фамилии соавторов работы
1	2	3	4	5	6
1	Обзор по тросовым параллельным роботам.	печатный	Вестник Satbayev University, 143(3), 202–210. https://doi.org/10.51301/vest.su.2021.i3.27 (база КОКСНВО)	8	Джомартов, А., Камал, А., Абдураимов, А.
2	Development of a planar cable parallel robot for practical application in the educational process	печатный	Eastern-European Journal of Enterprise Technologies 2021-08-31 | journal-article DOI: 10.15587/1729-4061.2021.237772 https://doi.org/10.15587/1729-4061.2021.237772 (база Scopus, процентиль 52)	8	Assylbek Jomartov, Aziz Kamal, Azizbek Abduraimov
3	Кинематика плоского тросового параллельного робота	печатный	Труды Международной научно-практической конференции, посвященной к 115-летию член-корр. АН КазССР А.Ж.Машанова и 100-летию Академика АН КазССР Ж.С.Ержанова «ИННОВАЦИОННЫЕ ТЕХНОЛОГИИ В ГЕОПРОСТРАНСТВЕННОЙ ЦИФРОВОЙ ИНЖЕНЕРИИ» 18.01.2022 г.	8	Джомартов А.А., Камал А.Н., Абдураимов А.Е.
4	Симулятор землетрясений.	печатный	Евразийский патент на изобретение № 040346-B1, опубл. 23.05.2022.	-	Джомартов А.А., Камал А., Абдураимов А.Е., Джамалов Н.К.
5	Классификация тросовых параллельных роботов	печатный	Международная научно-практическая конференция Приоритеты механики и теории автоматического управления в развитии космической техники и технологий посвящённая 75-летнему юбилею профессора, академика НАН РК и НИА РК Молдабекова Мейрбека 14 сентября 2022 года	9	Джомартов А., Камал А., Абдураимов А.

Соискатель Камал А.Н.

Учёный секретарь Дулатова Н.Ж.

6	Анализ и проектирование плоского тросового параллельного робота	печатный	Сборник статей «VIII Международной конференции проблемы механики современных машин» посвященной 60-летию ВСГУТУ, Улан-Удэ, 2022 с. 454-464.	7	Джомартов А.А., Тулешов А.К.,. Камал А.Н, Абдураимов А.Е.
7	Тросовый пероральный робот для поиска и обезвреживания мин	печатный	Патент РК на изобретение №36171	-	Джомартов А.А. Тулешов А.К. Камал А.Н. Абдураимов А.Е.
8	Simulation of suspended cable-driven parallel robot on SimulationX	печатный	International Journal of Advanced Robotic Systems, 2023. DOI: 10.1177/17298806231161463, (база Scopus, процентиль 62)	10	Jomartov A., Tuleshov A., Kamal A., Abduraimov A.
9	Design of a cable-driven parallel robot for landmine detection	печатны	SN Appl. Sci. 5, 299 (2023) 10.1007/s42452-023-05533-2 (база Scopus процентиль 81)	10	Assylbek Jomartov, Tuleshov Amandyk, Aziz Kamal, Azizbek Abduraimov
10	Analysis and Design of a Suspended Cable-Driven Parallel Robot for Educational Process	конференция	IFToMM World Congress on Mechanism and Machine Science https://doi.org/10.1007/978-3-031-45770-8_6	10	Assylbek Jomartov Amandyk Tuleshov Aziz Kamal Azizbek Abduraimov Zair Ualiyev
11	Experimental Research of a Cable-Suspended Parallel Robot with Point-Mass End-Effector	Conference Paper	Mechanisms and Machine Science, 2024, 167 MMS, страницы 9–16	7	Jomartov, A., Tuleshov, A., Kamal, A., Abduraimov, A.
12	Experimental determination of trajectory of motion and tensions of cable-suspended parallel robot with point-mass end-effecto	Article	*International Journal of Mechanical Engineering Education 1–22 DOI: 10.1177/03064190251356823* (CiteScore 66)	20	Assylbek Jomartov, Amandyk Tuleshov, Ackar Seidakhmet, Aziz Kamal, and Azizbek Abduraimov

Соискатель Камал А.Н.

Учёный секретарь Дулатова Н.Ж.